

2. Analitička geometrija prostora

2.1 Kartezijev koordinatni sustav

Neka je O izabrana točka u prostoru E^3 i $B = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ desna ortonormirana baza za prostor V^3 . Tada za ovu odabranu točku O i bazu B imamo bijekcije dane sa

$$T \longleftrightarrow \vec{r}_T = \overrightarrow{OT} \longleftrightarrow \vec{a} = [\overrightarrow{OT}] \longleftrightarrow (x, y, z),$$

gdje je $\vec{a} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$. Kako su

$$r : V^3 \longrightarrow V^3(O),$$

$$\vec{a} = [\overrightarrow{OT}] \xrightarrow{r} \overrightarrow{OT}$$

$$k : V^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\vec{a} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \xrightarrow{k} (x, y, z)$$

bijekcije, identificiramo

$$\vec{r}_T = \overrightarrow{OT} \equiv x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \equiv (x, y, z),$$

i ti prikazi su jednoznačni. Uređenu trojku (x, y, z) nazivamo **pravokutne koordinate** radijvektora \vec{r}_T s obzirom na danu bazu B .

Specijalno, postoje jedinstveni radijvektori takvi da je

$$\overrightarrow{OI} \equiv \vec{i} \equiv (1, 0, 0), \quad \overrightarrow{OJ} \equiv \vec{j} \equiv (0, 1, 0), \quad \overrightarrow{OK} \equiv \vec{k} \equiv (0, 0, 1).$$

Uočimo:

- Kako su sve operacije s vektorima u V^3 definirane preko predstavnika iz $V^3(O)$ znamo: zbrajati radijusvektore (radijvektore) (po pravilu paralelograma), množiti ih skalarom, te ih skalarno i vektorski množiti. Dakle, bijekcija $r : V^3 \longrightarrow V^3(O)$ "čuva" ove operacije!
- Zbog bijekcija $k : V^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ i $r : V^3 \longrightarrow V^3(O)$ znamo i pravokutne koordinate: zbroja, umnoška sa skalarom te skalarnog i vektorskog umnoška radijvektora.

Kako je i

$$h : E^3 \longrightarrow V^3(O),$$
$$T \xrightarrow{h} \overrightarrow{OT} = \vec{r}_T \equiv (x, y, z)$$

bijekcije, možemo identificirati i

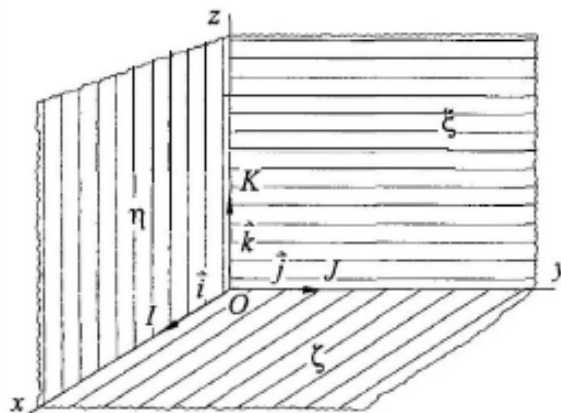
$$T \equiv (x, y, z).$$

Uređenu trojku (x, y, z) nazivamo **pravokutne koordinate** točke T s obzirom na danu bazu B i točku O .

Ovako izabranu točku O u prostoru E^3 i $B = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ desnu ortonormiranu bazu u $V^3(O)$ (uz identifikaciju $\overrightarrow{OI} \equiv \vec{i}$, $\overrightarrow{OJ} \equiv \vec{j}$, $\overrightarrow{OK} \equiv \vec{k}$) nazivamo **pravokutni ili Kartezijev koordinatni sustav** u E^3 , kraće

$$\left(O, (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}) \right).$$

- Točka O njegovo je **ishodište**, a $\overrightarrow{OI} = \vec{i}$, $\overrightarrow{OJ} = \vec{j}$, $\overrightarrow{OK} = \vec{k}$ **koordinatni vektori**.
- Pravce x , y , z određene točkama OI , OJ i OK , redom, koji su u parovima okomiti, nazivamo **osi koordinatnog sustava**, i to redom: x je **os apscisa**, y je **os ordinata**, a z je **os aplikata**.
- Ravnine određene koordinatnim osima, nazivamo **koordinatne ravnine** danog sustava: xy –ravnina, xz –ravnina i yz –ravnina.



Uočimo: Za zadani Kartezijev koordinatni sustav $(O, (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}))$:

- Svaka točka $T \in E^3$ jedinstveno je određena svojim pravokutnim koordinatama (x, y, z) (i obrnuto). Još pišemo

$$T(x, y, z).$$

Poimence, broj x nazivamo apscisa, y ordinata, a z aplikata točke T .

- Pravokutne koordinate točke T podudaraju s pravokutnim koordinatama radijvektora \vec{r}_T te točke u danom sustavu. Specijalno:

$$I = (1, 0, 0), \quad J = (0, 1, 0), \quad K = (0, 0, 1)$$

Propozicija 2.1 *Neka su $A(x_1, y_1, z_1)$ i $B(x_2, y_2, z_2)$ dvije točke iz prostora E^3 dane svojim koordinatama u odnosu na neki Kartezijev koordinatni sustav. Onda vektor $[\vec{AB}]$ ima u tom sustavu koordinate*

$$[\vec{AB}] = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1).$$

Dokaz:

Napomena: Vrijedi

$$[\vec{AB}] = [\vec{OC}],$$

gdje je $C(x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$.

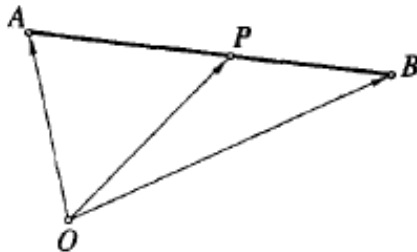
Propozicija 2.2 Neka su $A(x_1, y_1, z_1)$ i $B(x_2, y_2, z_2)$ dvije točke iz prostora E^3 dane svojim koordinatama u odnosu na neki Kartezijev koordinatni sustav. Onda je njihova udaljenost

$$d(A, B) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}.$$

Dokaz:

Dijeljenje dužine u zadanom omjeru. Podijeliti dužinu \overline{AB} u danom omjeru $\lambda : 1$ znači odrediti točku P unutar te dužine takvu da vrijedi:

$$|\overline{AP}| : |\overline{PB}| = \lambda : 1.$$



Propozicija 2.3 *Neka su $A(x_1, y_1, z_1)$ i $B(x_2, y_2, z_2)$ dvije točke iz prostora E^3 dane svojim koordinatama u odnosu na neki Kartezijev koordinatni sustav. Onda su koordinate točke P koja dijeli dužinu \overline{AB} u omjeru $\lambda : 1$ dane s:*

$$P\left(\frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}, \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}\right).$$

Specijalno, koordinate polovišta P od \overline{AB} su

$$P\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}, \frac{z_1 + z_2}{2}\right).$$

Dokaz:

Konveksna kombinacija. Konveksna kombinacija dvaju vektora \vec{a}_1 i \vec{a}_2 je vektor oblika

$$\vec{a} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2$$

pri čemu za skalare vrijedi λ_1 i λ_2 vrijedi $\lambda_1 \geq 0$, $\lambda_2 \geq 0$ i $\lambda_1 + \lambda_2 = 1$.

Propozicija 2.4 *Neka su dani vektori \vec{a}_1 i \vec{a}_2 svojim radijvektorima $\overrightarrow{OA} = (x_1, y_1, z_1)$ i $\overrightarrow{OB} = (x_2, y_2, z_2)$ u nekom Kartezijevom koordinatnom sustavu. Onda konveksnoj kombinaciji ta dva vektora odgovara radijvektor \overrightarrow{OP} točke P koja se nalazi unutar dužine \overline{AB} .*

Dokaz:

Slična tvrdnja vrijedi i za tri točke: radijvektor svake točke unutar trokuta određenog s te tri točke, konvek-sna je kombinacija radijvektora njegovih vrhova.

Specijalno: Težište trokuta $\triangle ABC$ je ona točka T za koju vrijedi

$$\overrightarrow{OT} = \frac{1}{3}\overrightarrow{OA} + \frac{1}{3}\overrightarrow{OB} + \frac{1}{3}\overrightarrow{OC}.$$

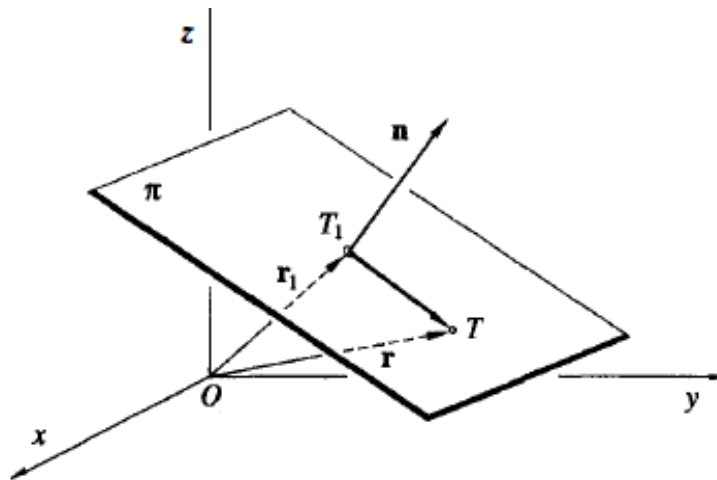
2.2 Ravnina

Svaka ravnina Π u prostoru \mathbb{E}^3 jednoznačno je određena:

1. ili s tri različite točke koje sve ne pripadaju istom pravcu;
2. ili s pravcem i jednom točkom koja ne pripada tom pravcu;
3. ili s dva različita pravca (koja nisu mimosmjerna);
4. ili s pravcem okomitim na Π i točkom $T_1 \in \Pi$.

Definicija 2.1 Vektor $\vec{n} \neq \vec{0}$ je okomit na ravninu Π , ako je svaki njegov nosač okomit na Π . Takav vektor \vec{n} nazivamo vektor normale ravnine Π .

Neka je ravnina Π određena s točkom $T_1 \in \Pi$ i normalom \vec{n} na tu ravninu (Π je jednoznačno određena s T_1 i \vec{n} , prema 4.).



Imamo: $T \in \Pi$, $T \neq T_1$, ako i samo ako je vektor $\left[\overrightarrow{T_1 T} \right]$ paralelan Π (tj. $\overrightarrow{T_1 T} \in \Pi$). Dakle,

$$T \in \Pi \iff \vec{n} \perp \left[\overrightarrow{T_1 T} \right],$$

tj.

$$T \in \Pi \iff \vec{n} \cdot \left[\overrightarrow{T_1 T} \right] = 0.$$

Budući je

$$\overrightarrow{T_1 T} = \overrightarrow{OT} - \overrightarrow{OT_1} = \vec{r}_T - \vec{r}_{T_1},$$

onda je

$$\vec{n} \cdot ([\vec{r}_T] - [\vec{r}_{T_1}]) = 0$$

što je **vektorska** jednadžba ravnine Π . Izvedimo odavde jednadžbu ravnine u algebarskom obliku.

Neka su točke $T_1(x_1, y_1, z_1)$ i $T(x, y, z)$ dane svojim koordinatama i $\vec{n} = A\vec{i} + B\vec{j} + C\vec{k}$. Tada je

$$\vec{n} \cdot ([\vec{r}_T] - [\vec{r}_{T_1}]) = 0 \implies$$

$$A(x - x_1) + B(y - y_1) + C(z - z_1) = 0 \quad (1)$$

Iz (1) slijedi

$$Ax + By + Cz + \underbrace{(-Ax_1 - By_1 - Cz_1)}_D = 0 \implies$$

$$Ax + By + Cz + D = 0 \quad (2)$$

Jednadžba (2) se naziva opća jednadžba ravnine.

Uočimo:

$$D = -\vec{n} \cdot [\overrightarrow{OT_1}].$$

Ravnina se neće promijeniti ako vektoru normale \vec{n} promjenimo duljinu ili orijentaciju (svi vektori normale su kolinearni):

$$\vec{n}_1 = \lambda\vec{n}, \lambda \neq 0 \implies$$

$$\lambda Ax + \lambda By + \lambda Cz + \lambda D = 0$$

je opći oblik iste ravnine Π .

Ako normalu \vec{n} orijentiramo tako da je

$$0 \leq \angle \left(\vec{n}, \left[\overrightarrow{OT_1} \right] \right) \leq \frac{\pi}{2},$$

tada je

$$\vec{n} \cdot \left[\overrightarrow{OT_1} \right] \geq 0.$$

Kako je u (2)

$$D = -\vec{n} \cdot \left[\overrightarrow{OT_1} \right] \implies D \leq 0.$$

Primjer 1 *Nadite jednadžbu ravnine Π koja prolazi točkom $T_1(1, -2, 1)$ i čija je normala $\vec{n} = \vec{i} - \vec{j} - 4\vec{k}$.*

I način: *Iz jednadžbe (1) dobivamo*

$$1 \cdot (x - 1) + (-1) \cdot (y - (-2)) + (-4)(z - 1) = 0 \implies$$

$$\Pi \dots x - y - 4z + 1 = 0$$

II način: *Iz jednadžbe (2) dobivamo*

$$1 \cdot x - 1 \cdot y - 4 \cdot z + D = 0$$

$$T_1 \in \Pi \implies 1 \cdot 1 - 1 \cdot (-2) - 4 \cdot 1 + D = 0 \implies D = 1 \implies$$

$$\Pi \dots x - y - 4z + 1 = 0$$

Množenjem predhodne jednadžbe s -1 dobivamo

$$\Pi \dots -x + y + 4z - 1 = 0 \implies$$

$$\vec{n}_1 = -\vec{i} + \vec{j} + 4\vec{k} \quad \text{normala na } \Pi \quad i - D = \vec{n} \cdot [\overrightarrow{OT_1}] \geq 0$$

Neka je \vec{n}_0 jedinični vektor normale od Π . Tada je

$$\vec{n}_0 = \cos \varphi_1 \vec{i} + \cos \varphi_2 \vec{j} + \cos \varphi_3 \vec{k},$$

gdje je

$$\varphi_1 = \sphericalangle (\vec{n}_0, \vec{i}), \quad \varphi_2 = \sphericalangle (\vec{n}_0, \vec{j}), \quad \varphi_3 = \sphericalangle (\vec{n}_0, \vec{k}).$$

Sada je (1) oblika

$$\cos \varphi_1 (x - x_1) + \cos \varphi_2 (y - y_1) + \cos \varphi_3 (z - z_1) = 0$$

a (2) oblika

$$\cos \varphi_1 \cdot x + \cos \varphi_2 \cdot y + \cos \varphi_3 \cdot z - p = 0, \quad (3)$$

gdje je

$$p = \vec{n}_0 \cdot [\overrightarrow{OT_1}].$$

Imamo

$$0 \leq \sphericalangle (\vec{n}_0, [\overrightarrow{OT_1}]) \leq \frac{\pi}{2} \iff p \geq 0.$$

Jednadžba (3), uz $p \geq 0$, se naziva **normalna** ili **Hesseova** jednadžba ravnine.

Ako je $\vec{n} = A\vec{i} + B\vec{j} + C\vec{k}$ vektor normale od Π , tada je $\vec{n}_0 = \pm \frac{\vec{n}}{|\vec{n}|}$ jedinični vektor normale, tj.

$$\vec{n}_0 = \pm \frac{A\vec{i} + B\vec{j} + C\vec{k}}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}},$$

pa je (3) oblika

$$\pm \frac{Ax + By + Cz + D}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = 0. \quad (4)$$

Ako je predznak biramo tako dobjemo Hesseovu jednadžbu, tj. $p \geq 0$, tada je u (4), za $D \neq 0$,

$$(-\operatorname{sgn}D) \frac{Ax + By + Cz + D}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = 0. \quad (5)$$

pa je

$$\cos \varphi_1 = \frac{(-\operatorname{sgn}D)A}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$\cos \varphi_2 = \frac{(-\operatorname{sgn}D)B}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$\cos \varphi_3 = \frac{(-\operatorname{sgn}D)C}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$p = \frac{\operatorname{sgn}D \cdot D}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Ako je $D = 0$, tada je i $p = 0$, pa je svejedno je koji predznak uzimamo.

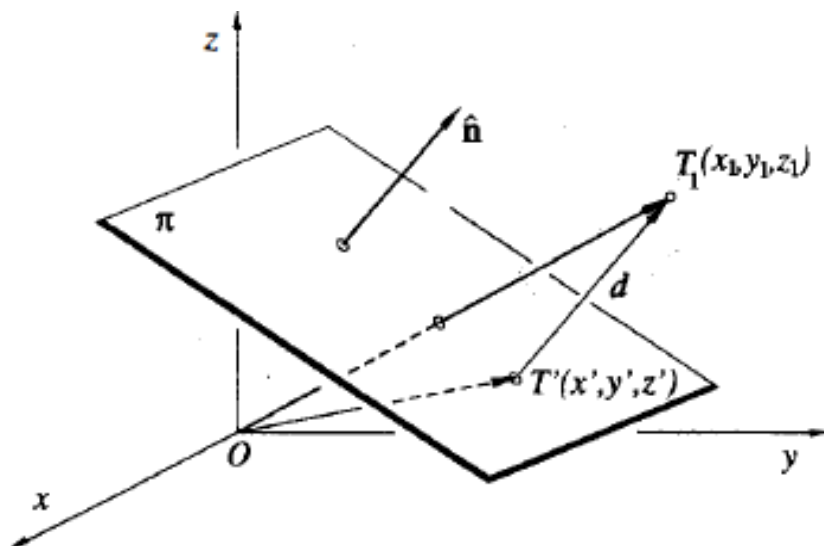
Primjer 2 *Nadite Hesseovu jednadžbu ravnine*
 $-x + y + 4z - 1 = 0$. Iz (5) dobivamo

$$(-\operatorname{sgn}(-1)) \cdot \frac{(-1) \cdot x + 1 \cdot y + 4 \cdot z - 1}{\sqrt{(-1)^2 + 1^2 + 4^2}} = 0$$

\Rightarrow

$$\frac{-1}{\sqrt{18}}x + \frac{1}{\sqrt{18}}y + \frac{4}{\sqrt{18}}z - \frac{1}{\sqrt{18}} = 0$$

Udaljenost točke od ravnine Neka je $T_1(x_1, y_1, z_1)$ neka točka i Π dana ravnina. Udaljenost točke T_1 od ravnine Π jednaka je udaljenosti točke T_1 do njezine projekcije $T'(x', y', z')$ na ravninu Π .



Neka je $\vec{n}_0 = \cos \varphi_1 \vec{i} + \cos \varphi_2 \vec{j} + \cos \varphi_3 \vec{k}$ jedinični vektor normale od Π i pretpostavimo da je $0 \leq \angle \left(\vec{n}_0, \left[\overrightarrow{OT'} \right] \right) \leq \frac{\pi}{2}$. Tada je

$$\Pi \dots \cos \varphi_1 \cdot x + \cos \varphi_2 \cdot y + \cos \varphi_3 \cdot z - p = 0,$$

gdje je

$$p = \vec{n}_0 \cdot \left[\overrightarrow{OT'} \right] \geq 0.$$

Vektori $\vec{n}_0, \left[\overrightarrow{T'T_1} \right]$ kolinearni, pa je

$$\varphi = \angle \left(\vec{n}_0, \left[\overrightarrow{T'T_1} \right] \right) = 0 \text{ ili } \pi.$$

Ovo povlači

$$\left[\overrightarrow{T'T_1} \right] \cdot \vec{n}_0 = \left| \left[\overrightarrow{T'T_1} \right] \right| |\vec{n}_0| \cos \varphi = \pm \left| \overrightarrow{T'T_1} \right| = \pm d(T_1, \Pi).$$

ili

$$d(T_1, \Pi) = \pm (\cos \varphi_1 (x_1 - x') + \cos \varphi_2 (y_1 - y') + \cos \varphi_3 (z_1 - z')).$$

Kako je $T' \in \Pi$, onda je

$$\cos \varphi_1 \cdot x' + \cos \varphi_2 \cdot y' + \cos \varphi_3 \cdot z' = p,$$

što povlači

$$d(T_1, \Pi) = \pm (\cos \varphi_1 \cdot x_1 + \cos \varphi_2 \cdot y_1 + \cos \varphi_3 \cdot z_1 - p).$$

Uočimo:

- Predznak – dobivamo kad su ishodište O i T_1 u istom poluprostoru određenom s Π ($\varphi = \pi$), a + ako su u različitim poluprostorima ($\varphi = 0$).
- Ako je $T_1 = O = (0, 0, 0)$ ishodište, onda je udaljenost $d(0, \Pi) = p$.

Dakle,

$$d(T_1, \Pi) = |\cos \varphi_1 \cdot x_1 + \cos \varphi_2 \cdot y_1 + \cos \varphi_3 \cdot z_1 - p|. \quad (6)$$

Ako je Π ravnina dana s jednadžbom $Ax + By + Cz + D = 0$, onda je (6) oblika

$$d(T_1, \Pi) = \frac{|Ax_1 + By_1 + Cz_1 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

Primjer 3 *Nadite udaljenost ravnine $-x + y + 4z - 1 = 0$ od ishodišta i točke $T_1 = (3, 1, -2)$ od te ravnine. Hesseova jednadžba ove ravnine je*

$$\frac{-1}{\sqrt{18}}x + \frac{1}{\sqrt{18}}y + \frac{4}{\sqrt{18}}y - \frac{1}{\sqrt{18}} = 0$$

(Primjer 2) pa je

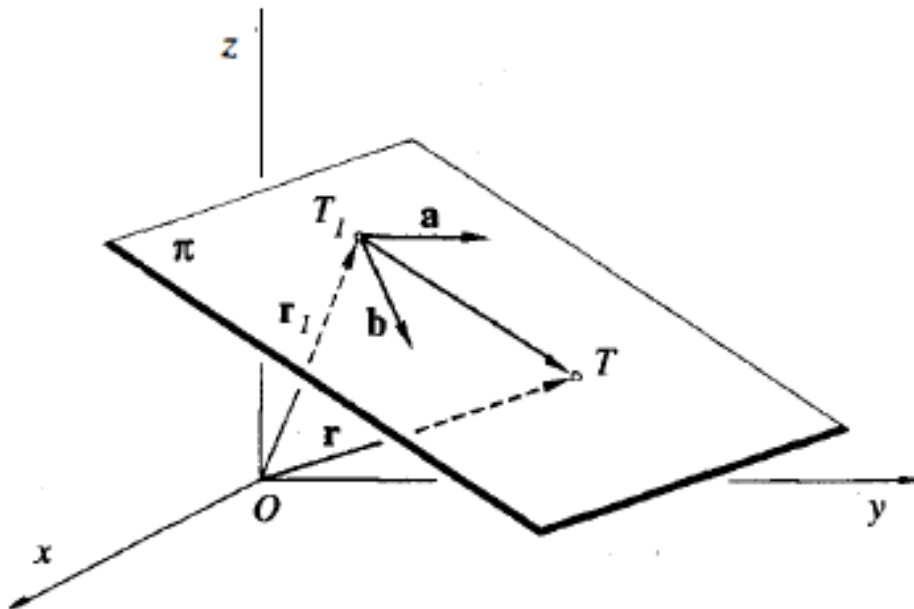
$$d(0, \Pi) = \frac{1}{\sqrt{18}}$$

i

$$\begin{aligned} d(T_1, \Pi) &= \left| \frac{-1}{\sqrt{18}} \cdot 3 + \frac{1}{\sqrt{18}} \cdot 1 + \frac{4}{\sqrt{18}} \cdot (-2) - \frac{1}{\sqrt{18}} \right| \\ &= \left| -\frac{11}{\sqrt{18}} \right| = \frac{11}{6}\sqrt{2} \end{aligned}$$

Uočimo: Ovdje su ishodište O i T_1 u istom polupros-toru određenom s ovom ravninom ($\varphi = \pi$).

Parametarska jednadžba ravnine. Neka je ravnina Π određena s točkom $T_1 \in \Pi$ i s dva nekolinearna vektora \vec{a} i \vec{b} paralelna s tom ravninom tj. neka je Π je "razapeta" je vektorima \vec{a} i \vec{b} (Π je jednoznačno određena s T_1, \vec{a} i \vec{b} , prema 1. ili prema 3.).



Imamo: $T \in \Pi$, $T \neq T_1$, ako i samo ako je vektor $\left[\overrightarrow{T_1T}\right]$ paralelan Π (tj. $\overline{T_1T} \in \Pi$).

Dakle, ako je $T \in \Pi$, tada su vektori $\left[\overrightarrow{T_1T}\right]$, \vec{a} i \vec{b} komplanarni, pa postoje jedinstveni skalari $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ takvi da je

$$\left[\overrightarrow{T_1T}\right] = \lambda\vec{a} + \mu\vec{b}.$$

Kako je

$$\overrightarrow{T_1T} = \overrightarrow{OT} - \overrightarrow{OT_1} = \vec{r}_T - \vec{r}_{T_1},$$

imamo

$$[\vec{r}_T] = \lambda\vec{a} + \mu\vec{b} + [\vec{r}_{T_1}]. \quad (7)$$

Neka su točke $T_1(x_1, y_1, z_1)$ i $T(x, y, z)$ dane svojim koordinatama te $\vec{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ i $\vec{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$, tada (7) povlači

$$x = \lambda\alpha_1 + \mu\beta_1 + x_1$$

$$y = \lambda\alpha_2 + \mu\beta_2 + y_1$$

$$z = \lambda\alpha_3 + \mu\beta_3 + z_1$$

što je **parametarska jednačba ravnine** Π .

Nadalje, kako su vektori $\left[\overrightarrow{T_1 T} \right]$, \vec{a} i \vec{b} komplanarni, tada je njihov mješoviti produkt

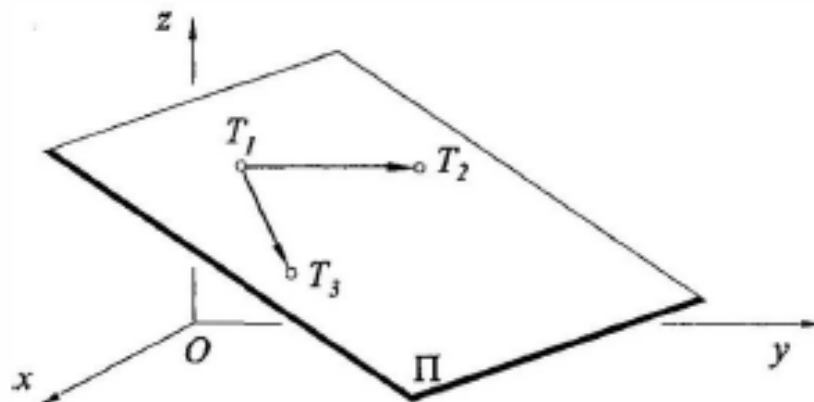
$$\left[\left[\overrightarrow{T_1 T} \right], \vec{a}, \vec{b} \right] = 0.$$

Ako su točke i vektori zadani koordinatno kao prije, imamo

$$\begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix} = 0, \quad (8)$$

što je **jednadžba ravnine određene fiksnom točkom i dvama nekolinearnim vektorima.**

Jednadžba ravnine kroz tri točke. Neka je ravnina Π određena s tri točke $T_1, T_2, T_3 \in \Pi$ koje ne leže na jednom pravcu (Π je jednoznačno određena s te tri točke prema 1.)



Neka su te točke zadane pomoću svojih koordinata $T_i = (x_i, y_i, z_i)$, $i = 1, 2, 3$. Definirajmo

$$\vec{a} : = \left[\overrightarrow{T_1 T_2} \right] = [\vec{r}_{T_2}] - [\vec{r}_{T_1}]$$

$$\vec{b} : = \left[\overrightarrow{T_1 T_3} \right] = [\vec{r}_{T_3}] - [\vec{r}_{T_1}].$$

Ako je $T(x, y, z) \in \Pi$, tada su vektori $\left[\overrightarrow{T_1 T} \right]$, \vec{a} i \vec{b} komplanarni, pa iz (8) imamo

$$\begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & z_3 - z_1 \end{vmatrix} = 0, \quad (9)$$

što je **jednadžba ravnine kroz tri točke.**

Segmentni oblik ravnine.

Želimo li skicirati položaj ravnine u prostoru, to ćemo najlakše učiniti izdvojimo li točke na koordinatnim osima koje pripadaju toj ravnini.

Neka je $Ax + By + Cz + D = 0$ opća jednadžba ravnine Π .

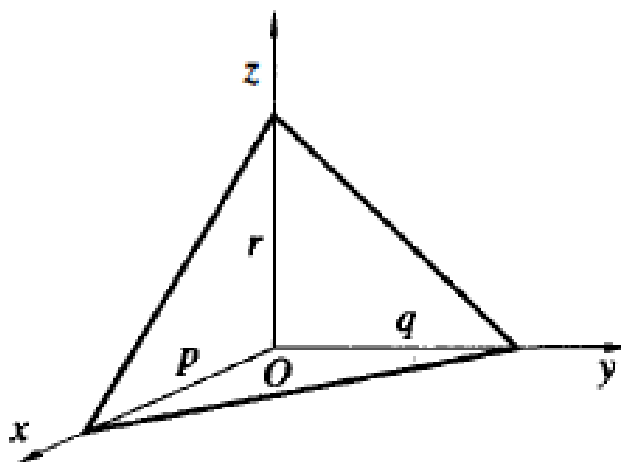
- Ukoliko je $D = 0$, ravnina prolazi ishodištem.

- Ako je pak $D \neq 0$, tada, dijeljenjem s $-D$, gornju jednadžbu možemo svesti na oblik:

$$\Pi \dots \frac{x}{p} + \frac{y}{q} + \frac{z}{r} = 1 \quad (8)$$

koji nazivamo **segmentni oblik** jednadžbe ravnine.

- Točke $P(p, 0, 0)$, $Q(0, q, 0)$ i $R(0, 0, r)$ su presjeci Π s koordinatnim osima x , y , z , redom. Brojeve p , q , r nazivamo **segmentima**, a njihove apsolutne vrijednosti predstavljaju duljine odrezaka na koordinatnim osima.

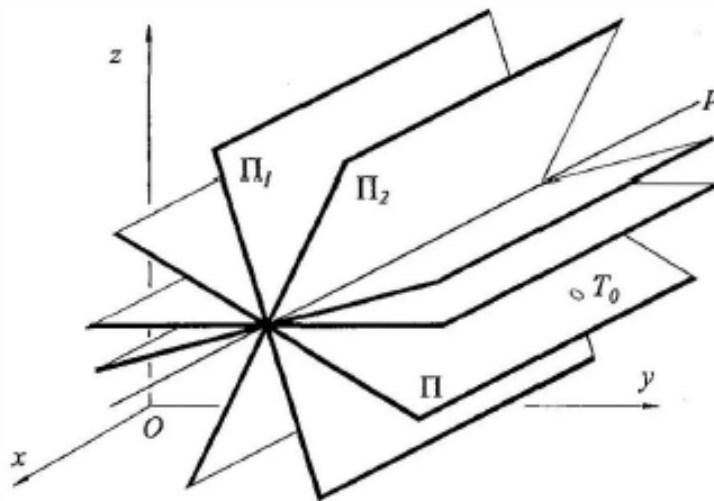


Primjer 4 Odredimo segmentni oblik jednadžbe ravnine zadane s $2x - 6y + z - 2 = 0$. Dijeljenjem s 2 dobivamo

$$\frac{x}{1} + \frac{y}{-\frac{1}{3}} + \frac{z}{2} = 1.$$

Pramen ravnina.

Dvije ravnine Π_1 i Π_2 (u općem položaju - ako nisu paralelne) sijeku se duž jednog pravca p . Uvjet za to je da njihovi vektori normale $\vec{n}_1 = A_1\vec{i} + B_1\vec{j} + C_1\vec{k}$ i $\vec{n}_2 = A_2\vec{i} + B_2\vec{j} + C_2\vec{k}$ nisu kolinearni. Kroz presječni pravac p može se provući beskonačna familija ravnina koju nazivamo **pramen (svezak) ravnina**.



Neka su

$$\Pi_1 \dots A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$$

$$\Pi_2 \dots A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$$

jednadžbe ravnina koje određuju neki pramen ravnina. Neka je $T(x, y, z)$ bilo koja točka koja leži na presječnom pravcu. Koordinate te točke moraju zadovoljavati obje gornje jednadžbe. To znači da će ta točka zadovoljavati jednadžbu oblika

$$\lambda(A_1x + B_1y + C_1z + D_1) + \mu(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0, \quad (9)$$

za proizvoljne $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. Jednadžbu (9) možemo zapisati kao

$$(\lambda A_1 + \mu A_2)x + (\lambda B_1 + \mu B_2)y + (\lambda C_1 + \mu C_2)z + (\lambda D_1 + \mu D_2) = 0,$$

što za odabrane $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ predstavlja opću jednadžbu ravnine s normalom $\lambda\vec{n}_1 + \mu\vec{n}_2$.

Uočimo:

- Za $\lambda = 0$ (i $\mu \neq 0$) dobivamo ravninu Π_2 , a za $\mu = 0$ (i $\lambda \neq 0$) dobivamo ravninu Π_1 .
- Ako je $\lambda = 1$, dobivamo sve ravnine pramena, osim ravnine Π_2 :

$$A_1x + B_1y + C_1z + D_1 + \mu(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0, \quad \mu \in \mathbb{R} \quad (10)$$

Primjer 5 *Odredimo jednadžbu ravnine koja prolazi presječnicom ravnina*

$$\Pi_1 \dots 2x - 3y + z - 1 = 0$$

$$\Pi_2 \dots x - y + 2z - 3 = 0$$

i točkom $T_0 = (3, 1, 0)$. Očito ravnine nisu paralelene i

$T_0 \notin \Pi_2$, pa koristeći (10), dobivamo

$$2 \cdot 3 - 3 \cdot 1 + 0 - 1 + \mu(3 - 1 + 2 \cdot 0 - 3) = 0 \implies \mu = 2.$$

Sada je

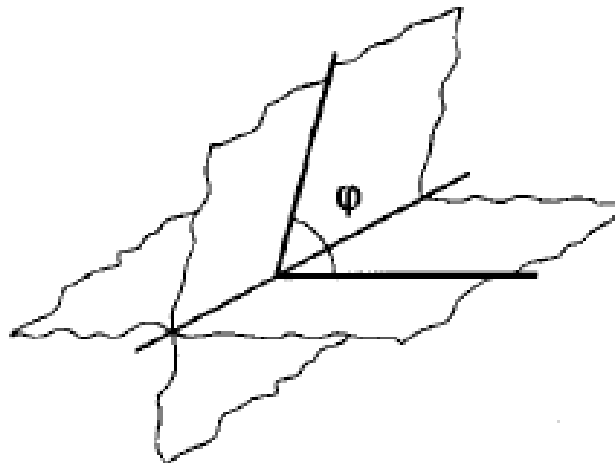
$$2x - 3y + z - 1 + 2 \cdot (x - y + 2z - 3) = 0 \implies$$

$$\Pi \dots 4x - 5y + 5z - 7 = 0.$$

Kut između ravnina.

Kut φ između dviju ravnina Π_1 i Π_2 geometrijski:

- Ako su ravnine paralelne ili se podudaraju, tada je $\varphi = 0$.
- Ako se ravnine sijeku u pravcu p , tada kroz bilo koju točku $T_1 \in p$ položimo ravninu Π okomitu na p . Ona siječe zadane ravnine duž dva pravca p_1 i p_2 . Kut φ definira se kao (manji) kut između tih dvaju pravaca ($0 < \varphi \leq \frac{\pi}{2}$).

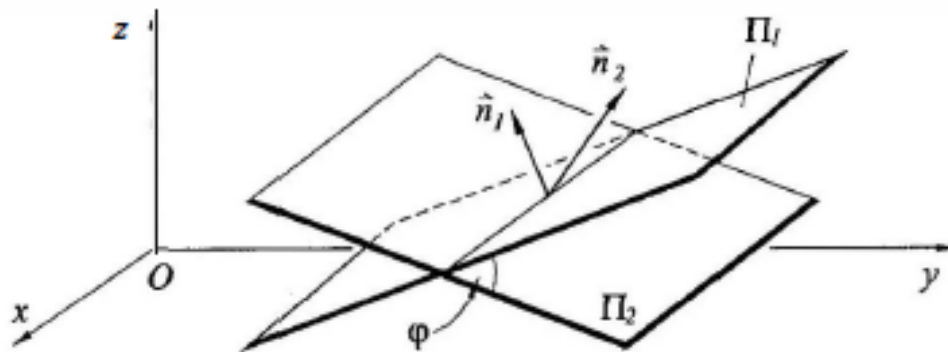


Neka su $\vec{n}_1 = A_1\vec{i} + B_1\vec{j} + C_1\vec{k}$ i $\vec{n}_2 = A_2\vec{i} + B_2\vec{j} + C_2\vec{k}$ normale ravnina Π_1 i Π_2 , redom. Očito je

$$\varphi = \sphericalangle(\vec{n}_1, \vec{n}_2), \text{ ako je } 0 \leq \sphericalangle(\vec{n}_1, \vec{n}_2) \leq \frac{\pi}{2}$$

ili

$$\varphi = \pi - \sphericalangle(\vec{n}_1, \vec{n}_2), \text{ ako je } \frac{\pi}{2} < \sphericalangle(\vec{n}_1, \vec{n}_2) \leq \pi.$$



U svakom slučaju imamo

$$\cos \varphi = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{|\vec{n}_1| |\vec{n}_2|},$$

odnosno

$$\cos \varphi = \frac{|A_1A_2 + B_1B_2 + C_1C_2|}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2 + C_1^2} \cdot \sqrt{A_2^2 + B_2^2 + C_2^2}}.$$

Posebno ako su Π_1 i Π_2 okomite, onda je

$$\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = 0 \quad \text{ili} \quad A_1A_2 + B_1B_2 + C_1C_2 = 0.$$

Ako su Π_1 i Π_2 paralelne (ili se podudaraju), onda je

$$\vec{n}_1 = \lambda \vec{n}_2 \quad \text{ili} \quad \frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} = \frac{C_1}{C_2}.$$

Primjer 6 *Odredimo kut (kosinus kuta) između ravnina*

$$\Pi_1 \dots 2x - 3y + z - 1 = 0$$

$$\Pi_2 \dots x - y + 2z - 3 = 0$$

Imamo

$$\begin{aligned} \cos \varphi &= \frac{|2 \cdot 1 + (-3) \cdot (-1) + 1 \cdot 2|}{\sqrt{2^2 + (-3)^2 + 1^2} \cdot \sqrt{1^2 + (-1)^2 + 2^2}} = \\ &= \frac{7}{\sqrt{14} \cdot \sqrt{6}} = \frac{\sqrt{21}}{6}. \end{aligned}$$